

دورهی ۱– شمارهی ۱/زمستان ۱۳۹۱

TUNNELING & UNDERGROUND SPACE ENGINEERING (TUSE)

تحلیل تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی با در نظر گرفتن رفتار نرم کرنشی در ناحیهی پلاستیک

احمد فهیمیفر'؛ حامد قدمی[™]؛ مسعود احمدوند^۳؛ آروین عبدالمالکی[†]

۱ – استاد؛ دانشکدهی مهندسی عمران و محیط زیست؛ دانشگاه صنعتی امیرکبیر ۲- دانشآموختهی کارشناسی ارشد مهندسی عمران؛ گرایش ژئوتکنیک؛ دانشگاه تفرش؛ کارشناس شرکت آب منطقهای البرز ۳- دانشآموختهی کارشناسی ارشد مهندسی عمران؛ گرایش ژئوتکنیک؛ دانشگاه تفرش؛ کارشناس شرکت مهندسی مشاور طاها ۴- دانشجوی دکترای تخصصی؛ دانشکدهی مهندسی عمران؛ دانشگاه تبریز

دریافت دستنوشته: ۱۳۹۱/۰۷/۳۰؛ پذیرش مقاله: ۱۳۹۱/۱۰/۲۷

چکیدہ	واژگان کلیدی
در این مقاله تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی در شرایط تقارن محوری و کرنش صفحهای بررسی و با استفاده از روش عددی تفاضل محدود، روشی نوین برای محاسبهی توزیع فشار آب حفرهای، تنش و کرنش در اطراف تونل دایروی حفر شده در سنگ پیشنهاد شده است. در این روش، تودهسنگ اطراف تونل به صورت الاستوپلاستیک با مدل نرمکرنشی در نظر گرفته شده است. با توسعهی مدلهای پیشین در مدل جدید ارایه شده، تاثیرات نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و زاویهی اتساع تودهسنگ نیز لحاظ شده است.	تونل آب زیرزمینی رفتار نرمکرنشی فشار آب حفرهای تراوش
علاوه بر این موارد، جریان تراوش و نفوذیذیری ثانویهی تودهسنگ به سبب وجود کویل هیدرومکانیکی در	

ناحیهی پلاستیک نیز در نظر گرفته شده است. این مدل، توزیع فشار آب حفرهای در ناحیهی الاستیک در تمام جهات اطراف تونل را به صورت دقیقتری نسبت سایر مدلها محاسبه میکند. از آنجایی که معادلات حاکم، حل بسته نخواهد داشت، برنامهای کامپیوتری بر مبنای این مدل، نوشته شده و دقت و کاربرد عملی آن با چندین مثال مورد بررسی قرار گرفته است. نتایج بدست آمده تاثیرات زاویهی اتساع، نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و شرایط آب زیرزمینی را به خوبی نشان میدهند.

۱- مقدمه

هنگامی که تونلی زیر سطح آب زیرزمینی حفر میشود، آب زیرزمینی به داخل تونل جریان مییابد و در نتیجه درون زمین اطراف تونل، تراوش شکل میگیرد. این تراوش، رفتار تونل را به شدت تحت تاثیر قرار میدهد. در تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی، هر المان تودهسنگ از تمامی جهات تحت نیروهای حجمی تراوش قرار میگیرد. به دلیل وجود درزهها و ترکها در تودهسنگ تحت تاثیر نیروهای حجمی تراوش، نفوذپذیری تودهسنگ عوض میشود. بنابراین در طول دورههای حفاری و نصب پوشش، نفوذپذیری تودهسنگ

دربرگیرندهی تونلهای زیرسطح آب زیرزمینی تغییر میکند. این تغییرات به نوبهی خود سبب تغییر در جریان تراوش نیز میشود.

میدانهای تنش و تغییر شکل ایجاد شده بر اثر حفاری تونل و جریان تراوش در تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی تاکنون توسط چندین پژوهشگر مورد مطالعه قرار گرفته است. اغلب حلهای ارایه شده بر پایهی روشهای عددی هستند. با این وجود، در میان این روشها، روشهای تحلیلی محدودی نیز برای تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی یافت می شوند. براون و بری (Brown & Bray) [1]. فازیو و

^{*} البرز؛ کرج؛ مهرشهر؛ بلوار ارم؛ خیابان بوستان؛ شرکت آب منطقهای استان البرز؛ طبقهی دوم؛ معاونت طرح و توسعه؛ شمارهی تلفن: ۹–۳۳۵۵۷۰۷–۲۶۰؛ رایانامه: hamed.ghadami@yahoo.com

ریباچی (Fazio & Ribacch) [2]، کاروسو و جیانی (Nam & Bobet) [3]، نام و بوبت (Carosso & Giani) (Ang & Bobet) [6]، نام و بوبت (Carosso & Giani) (4]، لی و همکاران (16, et al.) [5] و شین و همکاران (5)، بلی و همکاران (16, et al.) [6] و شین و همکاران مالای خود در نظر گرفتند. با این وجود، تاثیر کوپل هیدرومکانیکی در اغلب این روشها مورد توجه قرار نگرفته معدرومکانیکی در اغلب این روشها مورد توجه قرار نگرفته تودهسنگ در نواحی پلاستیک، کوپل هیدرومکانیکی در تودهسنگ در نواحی پلاستیک، کوپل هیدرومکانیکی در محاسبهی تراوش ارایه نکردند. فهیمی فر و زارعی فرد [7] مدل تحلیلی خود را با در نظر گرفتن کوپل هیدرومکانیکی محاسبهی تراوش ارایه نکردند. فهیمی فر و زارعی فرد [7] تودهسنگ و پوشش، استفاده از تنش موثر بجای تنش کل و توسعهی مدل تراوش دقیق کولیمباس (Kolymbas) [8]

در روشهای ذکر شده، کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک ثابت فرض شده و اثر نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک در نظر گرفته نشده است؛ در نتیجه نمو کرنش پلاستیک برابر با نمو کرنش کل است. همچنین زاویهی اتساع در ناحیهی نرم کرنشی ثابت فرض شده و اثر تغییرات آن بر تغییر شکلهای اطراف تونل در نظر گرفته نشده است.

در این پژوهش، بر پایهی روش براون و بری و با استفاده از توسعهی مدل تراوش دقیق مینگ و همکاران (.Ming, et al) [9]، مدلی تحلیلی برای تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی ارایه شده است. در این مدل، تغییرات زاویهی اتساع، نموکرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و کرنش پلاستیک انحرافی به عنوان پارامتر نرمشوندگی در نظر گرفته شده است.

۲- روابط حاکم بر محیط

مدل محاسباتی با فرض تقارن محوری در نظر گرفته شده است. این مدل شامل نواحی مختلف تودهسنگ و نواحی الاستیک و پلاستیک (ناحیهی با نرمشوندگی کرنش و ناحیهی با مقاومت ماندگار) است.

معادلهی تعادل در شرایط تقارن محوری برای هر المان تودهسنگ در مختصات قطبی به صورت گزارهی (۱)

است [10]: (۱)

$$\frac{1}{dr} - \frac{1}{r} = 0$$

 r - r

 $d\sigma_r \quad (\sigma_{\theta} - \sigma_r)$

$$\varepsilon_r = -\frac{1}{dr} \tag{(f)}$$

$$\varepsilon_{\theta} = \frac{u}{r}$$
 (*)

$$\frac{d\varepsilon_r}{dr} = \frac{\varepsilon_r - \varepsilon_\theta}{r} \tag{f}$$

در گزارهی (۱) σ_{θ} و σ_{r} به ترتیب تنش مماسی و شعاعی و در گزارههای (۲)، (۳) و (۴) ε_{r} و ε_{θ} به ترتیب کرنش شعاعی و مماسی و u تغییر شکل شعاعی است.

۳- معیار شکست تودهسنگ و مدل رفتاری

برای بررسی رفتار تودهسنگ میتوان از معیار شکست تجربی غیر خطی هوک و براون مطابق با گزارههای (۵) و (۶) استفاده نمود [11].

الف- سنگ سالم:

$$\sigma_{1}^{'} - \sigma_{3}^{'} = \{m_{i}\sigma_{3}^{'}\sigma_{c} + s_{i}\sigma_{c}^{2}\}^{\frac{1}{2}}$$
 (۵)
ب- ناحیهی شکسته و پلاستیک:

$$\sigma_1 - \sigma_3 = \left\{ m_r \sigma_3 \sigma_c + s_r \sigma_c^2 \right\}^{\frac{1}{2}} \tag{7}$$

در گزارههای فوق $\sigma_1 = \sigma_i$ و $\sigma_3 = \sigma_i$ به ترتیب σ_c بنش موثر اصلی بزرگتر و کوچکتر در نقطهی شکست، σ_c مقاومت فشاری محصورنشدهی سنگ بکر و m_i ، S_r ، m_r و m_i ، S_r ، m_r و m_i ، S_r ، m_r و مقاومت فشاری محصورنشده یسنگ بکر و m_r ، s_i ، s_i (4) و s_i (5) ملازم به ذکر است که صورت صحیحتر گزارههای (**۵**) و (7) استفاده از مقادیر i_a برای سنگ سالم و n_r برای ناحیه یشکسته به جای مقدار ثابت $(1 - \alpha_r)$ است، اما در این پژوهش شکست محمود دادههای مناسب در مثالهای مورد بررسی، مقدار ثابت $(1 - \alpha_r)$ و (7) است، اما در این پژوه ش شکسته بود دادههای مناسب در مثالهای مورد بررسی، مقدار ثابت $(1 - \alpha_r)$ بهت در مثالهای مورد بررسی، مقدار (7) و (7) است. مدل رفتاری تودهسنگ نیز ثابت $(1 - \alpha_r)$ به عنوان توان در گزاره مسمت راست روابط (**۵**) و (7) در نظر گرفته شده است. مدل رفتاری تودهسنگ نیز مدل نیز مشوندگی کرنش است و شامل پارامترهای n_r و g است. در **شکل ۱** رابطهی تنش کرنش بر اساس این پارامترها نشان داده شده است. تا هنگامی که رابطهی تش پارامترهای معان داده شده است. تا هنگامی که رابطهی تنش های اصلی، معیار شکست را برآورده نکند، تودهسنگ

رفتار الاستیک دارد و پس از آن مقاومت تودهسنگ به صورت تدریجی به مقاومت پسماند میرسد. در نمودارهای **شکل ۱،** $\varepsilon_0 = \varepsilon_1 = \varepsilon_r$ به ترتیب کرنشهای اصلی بزرگتر و کوچکتر در تودهسنگ هستند. همینطور F_3^p به ترتیب نموهای کرنش بزرگتر و کوچکتر هستند.



شكل ١- مدل الاستيك-نرمشوندگي كرنش [12]

۴- تحليل هيدروليكي

در تحلیل هیدرولیکی، شرایط تقارن محوری در نظر گرفته نمی شود؛ بنابراین فشار آب حفرهای، $P_w(r, \theta)$ ، در هر نقطهی اطراف تونل به صورت تابعی از فاصلهی شعاعی و زاویه محاسبه می شود.

۴-۱- نفوذپذیری تودهسنگ

حفاری تونل، نفوذپذیری تودهسنگ دربرگیرنده را تحت تاثیر قرار میدهد. تغییرات نفوذپذیری ممکن است مربوط به وضعیت تنش، فشار آب حفرهای و تغییرشکلهای پلاستیک باشد. در تونل زیر سطح آب زیرزمینی، نیروی حجمی تراوش اعمالی، به گرادیان هیدرولیکی و نفوذپذیری تودهسنگ بستگی دارد. از سوی دیگر، نفوذپذیری تودهسنگ شکستهی اطراف تونل به تغییر شکلهای ناشی از حفاری و جریان تراوش وابسته است [7].

به سبب وجود این اندرکنش هیدرومکانیکی در تودهسنگ، نفوذپذیری با تغییر شکلها رابطه دارد. بر این اساس گزارهی (۷) توسط بری و براون ارایه شده است [1]: $K_r = K_o(1 + \eta(\varepsilon_{ve} - \varepsilon_v)^2)$ (۷) (۷) (γ) در روش براون و بری نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک در نظر گرفته نشده است؛ بنابراین از پارامتر ε_{ve} رنظر گرفته نشده است؛ بنابراین از پارامتر (γ) مرف نظر شده است و کرنش حجمی کل برابر با کرنش حجمی پلاستیک لحاظ شده است برابر با کرنش حجمی پلاستیک لحاظ شده است نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و با توجه به نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و با توجه به (۸) به صورت گزارهی (۸) بازنویسی شده است [11]:

$$K_r = K_o (1 + \eta \varepsilon_{vp}^2) \tag{A}$$

در گزارهی فوق، η پارامتر مشخص کنندهی تغییرات نفوذپذیری تودهسنگ در ناحیهی پلاستیک است. K_o . نفوذپذیری اولیهی تودهسنگ و $\varepsilon_{vp} = \varepsilon_{rp} + \varepsilon_{qp}$ کرنش حجمی است.

۲-۴- الگوی تراوش و فشار آب حفرهای

الگوی ارایه شده در این پژوهش برای تراوش در تونلهای زیرسطح آب زیرزمینی در شکل ۲ نشان داده شده است (تراوش متقارب شعاعی تا شعاع پلاستیک). گزارههای ارایه شده برای الگوی تراوش بر اساس فرضیات زیر است:

- الف- نفوذپذیری تودهسنگ همگن و همسانگرد است. ب- جریان به حالت پایدار رسیده است. پ- تونل دارای مقطع دایرهای و پتانسیل هیدرولیکی ثابت است.
- ت- تراوش، شرایط سطح آب زیرزمینی را تحت تاثیر

قرار نمیدهد. به بیان دیگر ارتفاع سطح آب زیرزمینی در اثر تراوش تغییر نمیکند.

با وجود این که در این پژوهش تنها مطالعه یناحیه ی پلاستیک اطراف تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی مد نظر است، ارایه یمدلی دقیق برای تراوش و توزیع فشار آب حفرهای در ناحیه یالاستیک برای اندازه گیری فشار آب در مرز الاستوپلاستیک و نرخ تراوش امری ضروری است. در این

پژوهش برای تحلیل تراوش در تونلهای زیر سطح زیرزمینی در ناحیهی الاستیک با توسعهی مدل مینگ و همکاران [9]، مدل دقیق تری برای محاسبهی فشار آب حفرهای در فواصل شعاعی و زوایای مختلف اطراف تونل ارایه شده است. همچنین برای تحلیل تراوش در ناحیهی پلاستیک با فرض جریان شعاعی، رابطهی دارسی با نفوذپذیری بسته به تغییر شکل، مورد استفاده قرار گرفته است.



شکل ۲- الگوی تراوش در تونل زیر سطح آب زیرزمینی

۴-۳- ناحیهی الاستیک رابطهی مینگ و همکاران برای حالتی که فشار آب حفرهای در سطح خارجی تونل ثابت باشد، به صورت گزارهی (۹)

ارایه شده است [9]:

$$P_{w}(x,y) = X(x,y) + h_{w} \cdot \gamma_{w} + \frac{P_{a} - \gamma_{w} h_{w} + Y(x,y)}{\ln\left[\frac{h}{r_{o}^{2}} - \sqrt{\left(\frac{h}{r_{o}^{2}}\right)^{2} - 1}\right]} \left(\ln\frac{x^{2} + \left(y + \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}}\right)^{2}}{x^{2} + \left(y - \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}}\right)^{2}}\right)$$
(9)

در گزارهی فوق،
$$r_o$$
 شعاع خارجی تونل، h عمق تونل از

 h_w سطح آب زیرزمینی (h مثبت در نظر گرفته می شود)، h_w ارتفاع آب بالاتر از سطح زمین، P_a فشار آب حفرهای در سطح خارجی تونل و Y(x,y) و Y(x,y) توابعی هستند که با توجه به شرایط مرزی در تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی تعیین می شوند. با توجه به این که در مدل مورد مطالعه در این پژوهش (شکل ۲) حداکثر ارتفاع آب، سطح زمین در نظر گرفته شده است، مقدار پارامتر h در گزارهی زم) صفر منظور می شود $(h_w = 0)$. با جایگزین کردن (\mathbf{r}) صفر منظور می شود ($h_w = 0$). با جایگزین کردن فشار آب حفرهای را در تمام جهات اطراف تونل بر اساس

:[١٣] به صورت گزاره ی (۱۰) بدست آورد [٣]:

$$P_{w}(r,\theta) = X(r,\theta) + \frac{P_{a} + Y(r,\theta)}{\ln\left[\frac{h}{r_{o}^{2}} - \sqrt{\left(\frac{h}{r_{o}^{2}}\right)^{2} - 1}\right]} \times \left(\ln\left[\frac{h}{r_{o}^{2}} - \sqrt{\left(\frac{h}{r_{o}^{2}}\right)^{2} - 1}\right] \right)$$

$$\left(\ln\frac{(r\cos\theta)^{2} + (r\sin\theta - h + \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}{(r\cos\theta)^{2} + (r\sin\theta - h - \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}\right)$$

الف- شرط مرزی برای دیواره و کف تونل و محدودهی ميان ديواره تا كف تونل ($\theta < 360 > \theta > 0.180 < \theta < 360$ و $:(\theta = 180)$

$$r \to \infty \Rightarrow P(r) = (h - r \sin \theta) \gamma_w$$
 (۱۱)
ب- شرط مرزی برای سقف تونل و محدودهی میان

ديواره و سقف تونل ($\theta < 180 > \theta > 0$):

 $r\sin\theta = h \Rightarrow P(r) = (h - r\sin\theta)\gamma_w$ (17) با قرار دادن هریک از دو شرط مرزی (۱۱) یا (۱۲) در گزارهی (۱۳)، تابع $X(r, \theta)$ به صورت یکتا به صورت گزارهی (۱۳) بدست میآید:

$$X(r,\theta) = (h - r\sin\theta)\gamma_w \tag{11}$$

تابع
$$Y(r, \theta)$$
 نیز با قرار دادن شرط مرزی:
 $r^2 = r_o^2 \Longrightarrow P(r) = P_a$ (۱۴)

$$Y = Y_{o} \longrightarrow I(Y) = I_{a}$$
 به صورت گزارهی (۱۵) بدست میآید:
 $Y(r, \theta) =$

$$P_{a} - (h - r_{o} \sin \theta) \gamma_{w}$$

$$\frac{P_{a} - (h - P_{o} \sin \theta) \gamma_{w}}{\ln \left[\frac{(r_{o} \cos)^{2} + (r_{o} \sin \theta - h + \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}{(r_{o} \cos)^{2} + (r_{o} \sin \theta - h - \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}} \right]}$$
(1 Δ)
 $\times \ln \left[\frac{h}{r_{o}} - \sqrt{(\frac{h}{r_{o}})^{2} - 1} \right]$

با جایگذاری توابع $Y(r, \theta)$ و $X(r, \theta)$ در گزارهی (۱۰)، معادلهی مربوط به توزیع فشار آب حفرهای به صورت گزارهی (۱۶) بدست میآید: $P(u, 0) = (h - u \sin 0)$

$$P_{w}(r,\theta) = (h - r\sin\theta)\gamma_{w} + \frac{P_{a} - (h - r_{o}\sin\theta)\gamma_{w}}{\ln\left[\frac{(r_{o}\cos)^{2} + (r_{o}\sin\theta - h + \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}{(r_{o}\cos)^{2} + (r_{o}\sin\theta - h - \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}\right]} \times \left(19\right)$$

$$\left(\ln\frac{(r\cos\theta)^{2} + (r\sin\theta - h + \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}{(r\cos\theta)^{2} + (r\sin\theta - h - \sqrt{h^{2} - r_{o}^{2}})^{2}}\right)$$

۴-۴- ناحیهی پلاستیک

در ناحیهی پلاستیک اطراف تونل، با فرض جریان شعاعی، گزارهی دارسی مورد استفاده قرار گرفته است [7] : $V = -K_r i_r$ در گزارهی بالا، K_r نفوذپذیری تودهسنگ در ناحیهی پلاستیک، V سرعت و i_r گرادیان هیدرولیکی است. با قراردادن q = VA، قراردادن $i_r = \frac{\partial H}{\partial r}$ ، q = VA قراردادن از رابطهی برنولی و انتگرال گیری از رابطهی فشار آب حفرهای محاسبه شده از گزارهی (۱۷)، توزیع فشار آب حفرهای به صورت گزارهی (۱۸) بدست میآید:

$$P_{w}(r,\theta) = \gamma_{w}q/2\pi \int_{r_{o}}^{r} \frac{1}{rK_{r}(r)}dr + P_{a}$$

$$-\gamma_{w}(r-r_{o})\sin\theta \qquad (1\lambda)$$

با مساوی قرار دادن مقادیر فشار آب در مرز الاستوپلاستیک در گزارهی (۱۶) مربوط به ناحیهی الاستیک و مقادیر فشار آب در مرز الاستوپلاستیک در گزارهی (۱۸) مربوط به ناحیهی پلاستیک میتوان مقدار دبی را محاسبه نمود. $P_w(r_e, \theta)_{plastic} = P_w(r_e, \theta)_{elastic}$ (19) لازم به ذکر است که برای استفاده از گزارهی ناحیهی الاستیک در مرز الاستوپلاستیک باید در گزارهی (۱۶) بهجای شعاع خارجی تونل (r_o)، شعاع الاستوپلاستیک جايگزين شود. (r_{ρ})

۵ _____ تنشها و تغییر شکلهای تودهسنگ

در مدل جدید ارایه شده، سه ناحیهی مختلف پیرامون تونل مد نظر قرار گرفته است (**شکل ۳**):

- ۱- ناحیهی الاستیک پیرامون تونل. ۲- ناحیه یلاستیک مجاور ناحیه الاستیک که در آن رفتار نرمشوندگی کرنش حاکم است (از شعاع r_s تا شعاع r_s).
- ۳- ناحیهی پلاستیک داخلی که تنش به مقاومت ماندگار محدود می شود (از شعاع r_o تا شعاع ۲).
- در مرز الاستوپلاستیک تنشها و کرنشهای اصلی با

با توجه به اینکه مدل نمودن رفتار نرمکرنشی تودهسنگ یکی از اهداف اصلی این پژوهش است، با استفاده از حل عددی گزارهی (۲۶) به روش تفاضل محدود، تنش شعاعی و مماسی در هر گام به صورت زیر بدست میآید [1]: $\sigma_r(i) = b - \sqrt{b^2 - a}$ (۲۷)

$$\sigma_{\theta}(i) = \sigma_r(i)$$

$$+\left[\overline{m}(i)\overline{\sigma_{c}}(i)\sigma_{r}(i)+\overline{s}(i)\overline{\sigma_{c}}^{2}(i)\right]^{\frac{1}{2}}$$
(7A)

که در آن:

$$a = \sigma_r^2(i-1) - \left\{ \begin{aligned} & \frac{1}{2} \overline{m}(i) \overline{\sigma_c}(i) (\sigma_r(i-1)) - \\ & Ac \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \overline{m}(i) \overline{\sigma_c}(i) (\sigma_r(i-1)) - \\ & P_w(i) - P_w(i-1)) + \\ & \overline{s}(i) \overline{\sigma_c}^2(i) \end{bmatrix} \end{aligned} \right\}$$
(19)

$$\begin{split} b &= \sigma_r(i-1) + cm_a(i)\sigma_c(i) \\ c &= \left[\frac{r_{i-1} - r_i}{r_{i-1} + r_i}\right]^2 \\ - \\ \overline{w}(i) &= \frac{1}{2}(w(i-1) + w(i)) \\ c, \quad \forall i \in \mathbb{N}, \quad w \quad (\mathbf{rq}) \quad (\mathbf{rq}) \quad (\mathbf{rq}) \\ c, \quad \forall j \in \mathbb{N}, \quad w \quad (\mathbf{rq}) \quad (\mathbf{rq}) \quad (\mathbf{rq}) \\ c, \quad \forall j \in \mathbb{N}, \quad (\mathbf{rq}) \quad$$

 γ^{p} براساس تابع $\varphi(i), \sigma_{c}(i), m(i), s(i)$ براساس تابع γ^{p} براساس تابع $\varphi(i), \sigma_{c}(i), m(i), s(i)$ (کرنش پلاستیک انحرافی) بیان می شوند. در ناحیه ی پلاستیک فرض می شود که پارامترهای مورد نظر را می توان بصورت تابعی دوخطی از کرنش پلاستیک انحرافی γ^{p} توصیف نمود [15] :

$$w(i) = \begin{array}{c} w - (w - w_r) \frac{\gamma^p(i)}{\gamma^{p^*}} & 0 < \gamma^p(i) < \gamma^{p^*} \\ w(i) = & (\mathfrak{r} \cdot) \\ w_r & \gamma^p(i) > \gamma^{p^*} \end{array}$$

لازم به ذکر است که در این مدل، ^۲ پارامتر نرمشوندگی کرنش برای کنترل مقادیر پارامترهای مقاومتی ۶, φ, σ_c, m, s در ناحیهی نرمشوندگی کرنش است و بر اساس گزارهی (۳۱) تعریف میشود [14]:

$$\gamma^{p} = \varepsilon^{p}_{\theta} - \varepsilon^{p}_{r} \tag{(1)}$$

و در حل عددی تفاضل محدود در هر مرحله به این صورت

$$\downarrow \downarrow \downarrow \downarrow \downarrow \downarrow \downarrow$$





شکل ۳- تونل دایرهای در صفحهی نامحدود [14]

با استفاده از روابط تعادل در ناحیهی الاستیک و
گزارهی اصلاح شدهی معیار شکست هوک و براون (گزارهی
(۵)) بر اساس تنش کل به شرح ذیل:

$$\sigma_{\theta} - \sigma_{r} = \left\{ m(\sigma_{r} - P_{w})\sigma_{c} + s\sigma_{c}^{2} \right\}^{\frac{1}{2}}$$
(۲۰)
تنش ها و کرنش های در مرز الاستوپلاستیک به صورت
گزارههای ذیل محاسبه می شوند [1]:

$$\sigma_{re} = P_{o} - M\sigma_{c}$$
(۲۱)

$$\sigma_{\theta e} = P_{o} + M\sigma_{c}$$
(۲۲)

در گزارههای فوق:

$$M = \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{m}{4} \right)^2 + m \left(\frac{P_o - P_{we}}{\sigma_c} \right) + s \right\}^{0.5} - \frac{m}{8} \quad (\Upsilon\Upsilon)$$

$$\varepsilon_{re} = -\frac{(P_o - \sigma_{re})}{2G} = -\frac{M\sigma_c}{2G}$$
(74)

$$\varepsilon_{\theta e} = -\frac{(p_o - \sigma_{\theta e})}{2G} = \frac{M\sigma_c}{2G} \tag{7\Delta}$$

که در آن G مدول برشی تودهسنگ است. برای تحلیل ناحیهی پلاستیک با استفاده از گزارههای (۱) و (۵)، معادلهی تعادل به صورت زیر بدست میآید:

$$\frac{d\sigma_r}{dr} = \frac{\sigma_{\theta} - \sigma_r}{r} = \frac{\left[m(\sigma_r - P_w)\sigma_c + s\sigma_c^2\right]^{0.5}}{r}$$
(79)

محاسبه میشود:

 $\gamma^{p}(i) = \gamma^{p}(i-1) + (\Delta \varepsilon^{p}_{\theta}(i) - \Delta \varepsilon^{p}_{r}(i))$ (77) برای محاسبه کرنشهای شعاعی و مماسی از روابط تغییر شکل-کرنش مربوط به شرایط تقارن محوری (گزارهی (۴))، استفاده می شود.

در مدل پیشنهادی، برخلاف مدل براون و بری [1] که کرنش الاستیک را در کل محیط پلاستیک ثابت در نظر گرفته است، نمو کرنش الاستیک نیز در هر مرحلهی محاسبه، به طور جداگانه در نظر گرفته میشود. بنابراین کرنش کل به دو قسمت کرنش الاستیک و پلاستیک تقسیم میشود.

$$\begin{cases} \mathcal{E}_r \\ \mathcal{E}_\theta \end{cases} = \begin{cases} \mathcal{E}_r^e \\ \mathcal{E}_\theta^e \end{cases} + \begin{cases} \mathcal{E}_r^p \\ \mathcal{E}_\theta^p \end{cases}$$
(77)

با جایگذاری گزارهی (۳۳) در گزارهی (۴)، میتوان گزارهی سازگاری کرنشها را به این صورت بیان نمود:

$$\frac{d\varepsilon_{\theta}^{p}}{dr} + \frac{\varepsilon_{\theta}^{p} - \varepsilon_{r}^{p}}{r} = -\frac{d\varepsilon_{\theta}^{e}}{dr} - \frac{\varepsilon_{\theta}^{e} - \varepsilon_{r}^{e}}{r}$$
(74)

با حل عددی معادلهی بالا به روش تفاضل محدود، $\Delta \varepsilon^p_{ heta}(i)$ (نمو کرنش پلاستیک مماسی) به صورت گزارهی (۳۵) بدست میآید [16]:

$$\begin{split} \Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i) &= \frac{P_{1}}{P_{2}} \\ P_{1} &= \begin{pmatrix} -\frac{\Delta \varepsilon_{\theta}^{e}(i)}{r(i) - r(i-1)} - \frac{1}{G} \frac{\sigma_{\theta}(i) - \sigma_{r}(i)}{r(i) + r(i-1)} \\ -\frac{2(\varepsilon_{\theta}^{p}(i-1) - \varepsilon_{r}^{p}(i-1))}{r(i) + r(i-1)} \end{pmatrix} \end{split} \tag{Ya}$$

$$P_{2} &= \frac{1}{r(i) - r(i-1)} + \frac{2(1 + K(i))}{r(i) + r(i-1)} \end{split}$$

در گزارهی (۳۵)، $\mathcal{E}_{\theta}^{p}(i-1) \in \mathcal{E}_{\theta}^{p}$ و $\mathcal{E}_{r}^{p}(i-1)$ کرنشهای مماسی و شعاعی پلاستیک محاسبه شده در گام قبلی (i-1) هستند.

مماسی) از گزاره ی زیر بدست میآید [10]:

$$\begin{cases} \Delta \varepsilon_{r}^{e}(i) \\ \vdots \\ \Delta \varepsilon_{r}^{e}(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{e}(i) \end{cases} = \frac{1}{2G} \begin{bmatrix} 1 - v & -v \\ -v & 1 - v \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \sigma_{r}(i) \\ \Delta \sigma_{\theta}(i) \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} \Delta \sigma_{r}(i) \\ \Delta \sigma_{\theta}(i) \\ \vdots \end{cases} = \begin{cases} \sigma_{r}(i) - \sigma_{r}(i-1) \\ \sigma_{\theta}(i) - \sigma_{\theta}(i-1) \end{cases}$$
(75)

همچنین (*K*(*i*) نیز از گزارهی (**۳۷**) بدست می آید [**16**]: $K(i) = \frac{1 + \sin \varphi(i)}{1 - \sin \varphi(i)}$ (۳۷) که در آن φ ، زاویهی اتساع است. پس از محاسبهی که در آن φ ، زاویهی اتساع است. پس از محاسبهی (**۳۸**) که در آن $\Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i)$ دیز از گزارهی (**۸**) بدست می آید [**16**]: $\Delta \varepsilon_{r}^{p}(i) = -K(i)\Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i)$ (۳۸)

در این مرحله، کرنش پلاستیک نیز با استفاده از پارامترهای محاسبه شده در مراحل قبلی، با استفاده از رابطهی (۳۹) قابل محاسبه است:

$$\begin{cases} \varepsilon_r^p(i) = \varepsilon_r^p(i-1) + \Delta \varepsilon_r^p(i) \\ \varepsilon_\theta^p(i) = \varepsilon_\theta^p(i-1) + \Delta \varepsilon_\theta^p(i) \end{cases}$$
(٣٩)

و کرنشهای کل مماسی و شعاعی با استفاده از مجموع کرنشهای الاستیک و پلاستیک طبق گزارهی (۴۰) بیان می شود:

$$\begin{cases} \varepsilon_{r}(i) \\ \varepsilon_{\theta}(i) \end{cases} = \begin{cases} \varepsilon_{r}(i-1) \\ \varepsilon_{\theta}(i-1) \end{cases} + \begin{cases} \Delta \varepsilon_{r}^{e}(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{e}(i) \end{cases} + \begin{cases} \Delta \varepsilon_{r}^{p}(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i) \end{cases}$$
 (*)

در نهایت، با محاسبهی کرنش کل مماسی، تغییرشکل نیز طبق گزارهی (**۴۱**) قابل محاسبه است.

$$u(i) = -\varepsilon_{\theta}(i)r(i) \tag{(f1)}$$

روش حل به این گونه است که با فرض یک شعاع الاستوپلاستیک r_e ، محاسبات در مرز پلاستیک با استفاده از روابط (۲۱) تا (۲۵) انجام گرفته و سپس با درنظر گرفتن مقادیر تنش وکرنش بدست آمده در مرز الاستوپلاستیک به عنوان مقادیر ابتدایی، روابط (۲۶) تا (۴۱) بصورت عددی تا برآورده شدن شرایط مرزی حل می شوند. محاسبات تا هنگامی که شعاع الاستوپلاستیک به مقدار ثابتی برسد، ادامه می یابد. روند محاسبات در **پیوست** آورده شده است.

۶- صحتسنجی مدل جدید ارایه شده

با توجه به این که روش ارایه شده دارای حل بسته نیست؛ براساس روابط ارایه شده، برنامهی underwater) utuunel (در محیط نرمافزار MATLAB نوشته شده است. با استفاده از برنامهی r atunnel کا تونل نمونه تحلیل شدهاند. سپس نتایج بدست آمده، تفسیر و با نتایج حاصل از سایر مدلها مقایسه و صحتسنجی شده است.

۱–۱ مثال ۱

در مثال ۱، مدل ارایه شده با مدل پارک (Park) [14] مقایسه شده است. دادههای استفاده شده در مدل پارک در **جدول ۱** آورده شده است. با توجه به اینکه در تونل مورد نظر پارک، اثر آب زیرزمینی در نظر گرفته نشده است، در تحلیل این تونل با استفاده از برنامهی utunnel برای نسبت ارتفاع سطح آب زیرزمینی از سقف تونل به شعاع تونل h_1/r_o (۱۰ ج) در نظر گرفته شده است. (۱۰ ج و

جدول ۱- دادههای مربوط به روش پارک [14]

مقدار	پارامتر
١٣٨٠	مدول یانگ (E) (مگا پاسکال)
۰,۲۵	ضريب پواسون (<i>U</i>)
٣,٣١	تنش اوليه (P_o) (مگا پاسكال)
۵٫۳۵	شعاع تونل $(r_o^{})$ (متر)
۲۷.۶	(مگا پاسکال) σ_c
• ,۵	m_P
•,••)	S_P
• , \	m_r
•	S _r
٣٠	(ϕ_P) زاویهی اصطکاک داخلی پیک
19,44	$(arphi_P)$ زاویهی اتساع سنگ سالم
$\Delta_{/}$ rr	$(arphi_r)$ زاویهی اتساع سنگ شکسته
•,•• • • • • • • •	(γ^{*}) پارامتر نرمکرنشی



شکل ۴- شرایط سطح آب زیرزمینی

نتایج حاصل از تحلیل ناحیه یپلاستیک تونل مورد نظر توسط برنامه ی utuunel در شکل ۵، شکل ۶ و شکل ۷ مشاهده می شود. در شکل ۵ و شکل ۶ منحنی مشخصه ی زمین و نمودار تنش شعاعی و مماسی برای شرایط مختلف سطح آب زیرزمینی رسم شده است. منحنی بدون آب زیرزمینی، منحنی پارک است. در مثال ارایه شده توسط پارک فشار داخلی تونل (فشار پوشش)، صفر در نظر گرفته شده است $(p_i = 0)$ و تغییر شکل زمین جدار تونل تا رسیدن به تنش صفر ادامه می یابد.



شکل ۶- نمودار تنش شعاعی و مماسی در ناحیهی پلاستیک برای شرایط مختلف سطح آب زیرزمینی (خطوط ممتد تنش مماسی و خطوط نقطه چین تنش شعاعی)

همان طور که مشاهده می شود، با افزایش سطح آب زیرزمینی تغییر شکل زمین از ۱٬۲۷۶ متر در تونل بالاتر از سطح آب زیرزمینی به ۰٬۴۲ متر برای $h_1/r_o = 16$ افزایش می یابد، همچنین شعاع الاستوپلاستیک از ۱۹٬۵۸ متر به ۲۴٬۰۵۸ متر افزایش می یابد. دوفصلنامهی علمی-پژوهشی مهندسی تونل و فضاهای زیرزمینی؛ دورهی ۱؛ شمارهی ۱؛ زمستان ۱۳۹۱

در **شکل ۷** اثر زاویه اتساع بر منحنی مشخصه زمین نشان داده شده است.



شکل ۷- منحنی مشخصهی زمین براساس زوایای اتساع مختلف با در نظر گرفتن h = 50

همان طور که مشاهده می شود، با افزایش زاویه ی اتساع از ۰ تا ۱۵ ($(2/\phi)$ درجه، تغییر شکل زمین از ۱۹ متر به ۰٫۵۳۳۶ متر افزایش می یابد. با توجه به گزاره های (۳۰)، (۳۳) و (۳۳) با افزایش زاویه ی اتساع، تغییر شکل پلاستیک افزایش می یابد.

۲-۶- مثال ۲

تونلی در تودهای از گلسنگ و لایسنگ با مشخصات ارایه شده در **جدول ۲** حفاری شده است.

جدول ۲- دادههای مربوط به روش براون و بری[1]

مقدار	پارامتر
۰٫۶۵	m_P
٠٫٢	S_P
٠٫٢	m_r
•,•••)	s _r .
۳۰	(ϕ_P) زاویهی اصطکاک داخلی پیک (ϕ_P)
۳۰	$(arphi_P)$ زاویهی اتساع سنگ سالم
•	$(arphi_r)$ زاویهی اتساع سنگ شکسته
۲.	مدول یانگ (E) (گیگاپاسکال)
٠,٢	ضريب پواسون (υ)
۲۷	تنش اوليه (P_o) (مگاپاسكال)
٣,٠	شعاع تونل $(r_o^{})$ (متر)
۴.	(مگاپاسکال) σ_c
۳	ار تفاع سطح آب زیرزمینی (h) (متر)
۶ •	نفوذپذیری تودهسنگ (K_o) (متر برثانیه)



شکل ۸- منحنی مشخصهی زمین در ناحیهی پلاستیک با توجه به زوایای اتساع مختلف (h = 300m)



	utunnel		· ·	
$\varphi = 0$	$\varphi = \frac{\phi}{4}$	$\varphi = \frac{\phi}{2}$	براون و بری	پارامتر
18,0124	١٧،١٢٣٧	14,4478	18,084	شعاع الاستوپلاستیک (r_e) (متر)
۱۶,٨٠٧٣	18/1177	18,1189	18,75	تنش شعاعی در مرز الاستوپلاستیک (σ_{re}) (مگاپاسکال)
WY/1977	WY, 1 AVA	TV/1AT1	۳ <i>۶</i> ,۹	تنش مماسی در مرز الاستوپلاستیک $(\sigma_{ heta\!$
۰,۰۸۸ ۱	•,149	• , ٣ • ٢	•,1484	تغییر شکل زمین قبل از نصب پوشش (متر)

(h = 300m) جدول ۳- مقایسهی نتایج حاصل از utunnel و روش براون و بری

در مدل براون و بری [1] تحلیل تنش و کرنش همانند برنامه *utunnel* با استفاده از تنش کل در معادلات تعادل انجام گرفته است؛ اما اثرات تغییرات زاویه ایساع و نموکرنش الاستیک در ناحیه یپلاستیک در نظر گرفته نشده است. ضمن این که در مدل براون و بری از مدل تراوش شعاعی استفاده شده است. در مدل فهیمی فر و زارعی فرد [7] نیز با وجود تحلیل دقیق تر ناحیه یا لاستیک با استفاده از مدل تراوش غیر شعاعی کولیمباس [8]، اثرات تغییرات زاویه ی اتساع و نموکرنش الاستیک در ناحیه ی پلاستیک در نظر گرفته نشده است. اما در *utunnel* علاوه بر تحلیل نظر گرفته نشده است. اما در *utunnel* علاوه بر تحلیل ناحیه ی پلاستیک با استفاده از مدلی دقیق، کرنش الاستیک شده و اثر تغییرات زاویه ی اتساع بر عملکرد تونل در ناحیه ی پلاستیک مورد توجه قرار گرفته است.

با توجه به اثر زاویهی اتساع و نموکرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک، شعاع الاستوپلاستیک با افزایش زاویهی اتساع، افزایش مییابد. همچنین با ثابت نگه داشتن فشار پوشش در مدل ارایه شده، با افزایش زاویهی اتساع تغییر شکل زمین به مقدار قابل توجهی افزایش مییابد.

نسبت نفوذناپذیری در ناحیه یپلاستیک به نفوذپذیری اولیه، از جدار حفاری تا مرز الاستوپلاستیک به شدت زیاد است و در مدل براون و بری از ۱ در مرز الاستوپلاستیک تا ۱۶ در مرز تونل تغییر میکند. در *utunnel* با افزایش زاویه اتساع، نسبت نفوذپذیری افزایش مییابد. برای زاویه اتساع صفر این نسبت در مقدار صفر ثابت میماند؛ اما با افزایش زاویه اتساع به ۲/۵ درجه، این نسبت از ۱ در مرز الاستوپلاستیک تا ۲۴ در مرز خارجی تونل تغییر میکند.

در شکل ۱۰، شکل ۱۱ و شکل ۱۲ تاثیر شرایط مختلف سطح آب زیرزمینی بر منحنی مشخصهی زمین، نمودارهای تنش شعاعی و مماسی و فشار آب حفرهای، با ثابت نگه داشتن زاویهی اتساع با استفاده از utunnel نشان داده شدهاند.



شکل ۱۱- نمودار تنش شعاعی و مماسی ناحیهی پلاستیک برای شرایط مختلف سطح آب زیرزمینی (خطوط ممتد تنش مماسی و خطوط نقطهچین تنش شعاعی)((9.5 = 0)

تغییر ارتفاع سطح آب زیرزمینی در مقادیر کوچک تاثیر چندانی بر شعاع الاستوپلاستیک و تغییرشکل زمین قبل از نصب پوشش نخواهد داشت، به علت تنش اولیهی بالای زمین در اطراف تونل و جنس نسبتاً خوب تودهسنگ (پارامترهای مقاومتی مناسب) در اطراف محل حفاری تونل، تغییرات سطح آب زیرزمینی در محدودهی مورد مطالعه، تاثیر زیادی بر رفتار تودهسنگ اطراف نخواهد داشت.



شکل ۱۲- نمودار فشار آب حفرهای برای شرایط مختلف سطح آب زیرزمینی ((φ = 7.5))

در شکل ۱۳ و شکل ۱۴ با در نظر گرفتن اثر بار شکسته بر پایداری تونل، نمودار فشار آب حفرهای و منحنی مشخصه یزمین نشان داده شدهاند. با استفاده از مدل ارایه شده برای تحلیل هیدرولیکی، فشار آب حفرهای در سقف، کف و دیواره تونل محاسبه میشود. سپس با توجه به در نظر گرفتن شرایط تقارن محوری، برای لحاظ نمودن دقت بیشتر برای محاسبات تنش و تغییر شکل، فشار آب حفرهای مربوط به هر قسمت (سقف، دیواره و کف) در مدل تقارن محوری جایگذاری و تنش و تغییر شکل در تودهسنگ اطراف ناحیه ی مربوطه محاسبه می شوند.

در مدل مربوطه برای لحاظ نمودن اثر بار شکسته، در مدل مربوطه برای لحاظ نمودن اثر بار شکسته، $\gamma_r [r_e - r(i)] \sin \theta$ در هر گام اضافه می شود. گزاره ی بالا قابلیت استفاده برای تمام جهات اطراف تونل را با توجه به لحاظ نمودن اثر زاویه، تمام جهات اطراف تونل را با توجه به لحاظ نمودن اثر زاویه، تمام جهات اطراف تونل را با توجه به لحاظ نمودن اثر زاویه، تمام جهات اطراف می شود مثال برای کف، دیواره و سقف تونل به ترتیب $\gamma_r (r_e - r(i))$ مفر و $((r_e - r(i))$ به مقدار تنش شعاعی نقطه ی مورد نظر در همان گام اضافه می شود.

همان طور که در **شکل ۱۴** مشاهده می شود، با وجود

این که فشار آب محاسبه شده در کف تونل نسبت به سقف تونل مقادیر بزرگتری را نشان می دهد (شکل ۱۳)؛ به سبب اثر بار شکسته، تغییر شکل زمین قبل از نصب پوشش در سقف تونل مقدار بیشتری نسبت به کف تونل محاسبه می شود. همچنین به دلیل اثر بار شکسته، شعاع الاستوپلاستیک از کف تا سقف تونل از ۱۵٬۹۵ متر به ۱۸٬۴۵ متر افزایش می یابد.



شکل ۱۳- نمودار فشار آب حفرهای در ناحیهی پلاستیک برای سقف، کف و دیواره تونل (((= 7.5 (= 0)



شکل ۱۴- منحنی مشخصهی زمین در ناحیهی پلاستیک برای سقف، کف و دیواره تونل

۷- نتیجهگیری

در این پژوهش روش گام به گام جدیدی برای تحلیل تونلهای زیر سطح آب زیرزمینی بر پایهی روش براون و بری ارایه شده است. در این روش با در نظر گرفتن اثر نمو کرنش الاستیک در ناحیهی پلاستیک و زاویهی اتساع، روش براون و بری توسعه یافته است. برای تحلیل هیدرولیکی در ناحیهی الاستیک از مدل توسعهیافتهی مینگ و در ناحیهی پلاستیک از مدل تراوش شعاعی دارسی استفاده شده است.

در این روش، در هرگام یک میلیمتر به شعاع افزوده می شود، به نحوی که برای مثال اول حدود ۳۰۰۰ حلقه و برای مثال دوم حدود ۵۰۰۰ حلقه برای برآورده شدن شرط مرزی در هر بار محاسبهی شعاع الاستوپلاستیک لازم است. با توجه به تعداد حلقهها، به ازا هر شعاعی از تودهسنگ اطراف تونل، محاسبات با دقت بسیار بالایی انجام شده است. دقت و کاربرد عملی مدل ارایه شده در مقایسه با روش ارایه شده برای تحلیل الاستوپلاستیک تونل توسط پارک و روش ارایه شده برای تحلیل تونل زیر سطح آب زیرزمینی توسط براون و بری مورد بررسی قرار گرفته است. نتایج حاصل از این پژوهش به صورت زیر خلاصه می شود:

۱- در مدل ارایه شده، بر خلاف روش براون و بری نمو کرنش الاستیک و پلاستیک بصورت جداگانه در هر حلقه محاسبه شده است. با افزایش زاویه اساع، کرنش پلاستیک در هر حلقه افزیش و با افزایش کرنش پلاستیک، تغییرشکل تودهسنگ و شعاع الاستوپلاستیک نیز افزایش مییابد. با توجه به محاسبه محاگانه کرنش الاستیک و پلاستیک در ناحیه پلاستیک، نفوذپذیری ثانویه با مجذور کرنش پلاستیک رابطه دارد؛ بنابراین مدل ارایه شده، معیار دقیق تری برای در نظر گرفتن اندرکنش هیدرومکانیکی نسبت به مدل براون و بری ارایه می دهد. با توجه به در نظر گرفتن کرنش پلاستیک و الاستیک در ناحیه ی پلاستیک، نسبت نفوذپذیری ثانویه به اولیه در ناحیه ی پلاستیک، نسبت نفوذپذیری ثانویه به اولیه در ناحیه ی

پلاستیک، با افزایش زاویهی اتساع افزایش مییابد.

۲- با توجه به این که استفاده از مدل تراوش شعاعی برای تونلهای کم عمق با توجه به خطای قابل توجه امکان پذیر نیست، از ترکیب مدل دقیق غیر شعاعی مینگ و مدل شعاعی دارسی برای مدلسازی توزیع فشار آب حفرهای اطراف تونل استفاده شده است. با استفاده از توسعهی مدل تراوش مینگ، مدلی جدید برای توزیع فشار آب حفرهای در ناحیهی الاستیک اطراف تونل ارایه شده است. با استفاده از مدل ارایه شده، محاسبهی فشار آب حفرهای در هر نقطهای اطراف تونل امكان پذير خواهد بود. همچنين با استفاده از رابطهی دارسی با فرض جریان شعاعی و با در نظر گرفتن اندرکنش هیدرومکانیکی و نفوذپذیری ثانویه، مدلی برای توزيع فشار آب حفرهای در ناحيهی پلاستيک اطراف تونل ارایه شده است. بر اساس نتایج بدست آمده از تحلیل هیدرولیکی، با افزایش سطح آب زیرزمینی، شعاع الاستوپلاستیک و تغییرشکل زمین قبل از نصب پوشش افزایش می یابد، همچنین فشار آب حفرهای از سقف تا کف تونل نيز افزايش خواهد يافت.

۳- برای رسم منحنی مشخصهی زمین برای سقف و کف تونل، باید اثر وزن بار شکسته در نظر گرفته شود. به این ترتیب اثر وزن بار شکسته، شعاع الاستوپلاستیک و همگرایی تونل قبل از نصب پوشش از کف تا سقف تونل افزایش مییابد.

شرح	واحد	نماد	شرح	واحد	نماد
شعاع تونل	т	r _o	تنش شعاعی	MPa	σ_r
شعاع الاستوپلاستيك	т	r _e	تنش مماسی	MPa	$\sigma_{ heta}$
شعاع نرمكرنشي	т	r_s	تنش موثر شعاعی	МРа	σ_r
گراديان هيدروليكي	-	i_r	تنش موثر مماسی	MPa	$\sigma_{ heta}^{'}$
ارتفاع سطح آب زیرزمینی از مرکز تونل	т	h	تنش موثر اصلی بزرگتر	MPa	$\sigma_{ m l}$
ارتفاع سطح آب زیرزمینی از سقف تونل	т	h_1	تنش موثر اصلی کوچکتر	MPa	σ'_3
فشار آب حفرهای	MPa	P_w	مقاومت فشارى تكمحوره	MPa	σ_{c}
فشار آب حفرهای در مرز تونل	MPa	P_a	كرنش شعاعي	-	\mathcal{E}_r

۸- فهرست نمادها

دبی تراوش	m^3/s	q	كرنش مماسى	-	$\mathcal{E}_{ heta}$
سرعت جريان تراوش	m/s	V	کرنش حجمی	-	\mathcal{E}_{v}
وزن مخصوص آب	KN/m^3	γ_w	كرنش اصلى بزرگتر تودەسنگ	-	\mathcal{E}_1
فشار پوشش	MPa	P_i	کرنش اصلی کوچکتر تودہسنگ	-	ε_3
تنش اوليه	MPa	P_o	تغيير شكل شعاعي	т	и
ثابت اندركنش هيدرومكانيكي	-	η	فاصلهی شعاعی از مرکز تونل	т	r
نفوذپذیری تودەسنگ	m/s	K_o	زاویه بصورت پادساعتگرد از محور افقی تونل	deg ree	θ
نفوذپذیری ثانویهی تودەسنگ	m/s	K_r	وزن مخصوص تودهسنگ	KN/m^3	γ_r
زاويەي اتساع	deg ree	φ	ضريب پواسون	-	υ
مدول برشی تودەسنگ	MPa	G	مدول تغییرشکل پذیری تودەسنگ	MPa	Ε
پارامترهای تودهسنگ در مدل هوک و	-	m,s	پارامتر نرمکرنشی تودەسنگ	-	γ
براون					
پارامترهای سنگ بکر در مدل هوک و	-	m_i, s_i	پارامتر نرمکرنشی تودهسنگ کنترلکننده از	-	γ^*
براون			نرمکرنشی به پلاستیک		
پارامترهای $arphi, \sigma_c, m, s$ در	-	w_p	گرادیان ${\mathcal E}^p_3$ نسبت به ${\mathcal E}^p_1$ در ناحیهی نرمکرنشی	-	g
تودەسنگ اوليە					
پارامترهای $arphi, \sigma_c, m, s$ در	-	W _r	گرادیان $arepsilon_3^p$ نسبت به $arepsilon_1^p$ در ناحیهی پلاستیک	-	f
تودەسنگ شكستە			كامل		
پارامترهای $arphi, \sigma_c, m, s$ برای	-	$\frac{-}{w}$	پارامتر نشان دهندهی طول ناحیهی نرمکرنشی	-	α
المانهاي متفاوت					

دوفصلنامهی علمی-پژوهشی مهندسی تونل و فضاهای زیرزمینی؛ دورهی ۱؛ شمارهی ۱؛ زمستان ۱۳۹۱

$\varepsilon_{\theta}(1) = \frac{M\sigma_c}{2G}$.9
$\rho(1) = \frac{r_1}{r_e} = 1$.Υ
$w(1) = w_p$	٨.
$\varepsilon_r^p(1) = 0; \varepsilon_\theta^p(1) = 0; \gamma^p(1) = 0$	٩.
$u(1) = \varepsilon_{\theta}(1)r(1)$.۱۰
i - i + 1	.))

$$i = i + 1$$

۲- ترتیب محاسبات برای هر حلقه در ناحیهی پلاستیک

$$D = 0.001m$$
 .N
 $r(i) = r(i-1) + D$.N
 $\rho(i) = \frac{r(i)}{r(1)}$.N

deg ree

 ϕ

utunnel - ییوست الف: روند محاسبات در utunnel

زاویهی اصطکاک داخلی

۱- محاسبات مقدماتی

$$P_{w}(r(1),\theta) = \gamma_{w}q/2\pi \int_{r_{o}}^{r_{c}} \frac{1}{rK_{r}(r)} dr +$$
.

$$P_a - \gamma_w(r(1) - r_o) \sin \theta$$

$$M = \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{m}{4} \right)^2 + m \left(\frac{P_o - P_w(r(1), \theta)}{\sigma_c} \right) + s \right\}^{0.5}$$
.Y

$$-\frac{m}{8}$$

$$\sigma_r(1) = P_o - M\sigma_c \qquad .$$

$$\sigma_{\theta}(1) = P_o + M\sigma_c \qquad .f$$

$$\varepsilon_r(1) = -\frac{M\sigma_c}{2G} \qquad . \Delta$$

$$\begin{split} \Delta \varepsilon_r^{\,p}(i) &= -K(i) \Delta \varepsilon_{\theta}^{\,p}(i) \\ \begin{cases} \varepsilon_r^{\,p}(i) &= \varepsilon_r^{\,p}(i-1) + \Delta \varepsilon_r^{\,p}(i) \\ \varepsilon_{\theta}^{\,p}(i) &= \varepsilon_{\theta}^{\,p}(i-1) + \Delta \varepsilon_{\theta}^{\,p}(i) \end{cases} \end{split}$$

$$\begin{cases} \varepsilon_{r}(i) \\ \varepsilon_{\theta}(i) \end{cases} = \begin{cases} \varepsilon_{r}(i-1) \\ \varepsilon_{\theta}(i-1) \end{cases} + \begin{cases} \Delta \varepsilon_{r}^{e}(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{e}(i) \end{cases} + \begin{cases} \Delta \varepsilon_{r}^{p}(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i) \end{cases}$$
.

$$u(i) = -\varepsilon_{\theta}(i)r(i)$$
 .1Y

$$(\sigma_r(i) + \gamma_r(r(1) - r(i))\sin\theta) < p_i$$
 . ۱۹

$$i = i + 1$$

و روند ۱۹ مرحلهی محاسبات برای حلقهی بعدی تکرار
میشود.
 $(\sigma_r(i) + \gamma_r(r(1) - r(i))\sin\theta) \ge p_i$.7۰
 $r(1) = r_e = \frac{r(i)}{\rho(i)}$ و محاسبات با درنظرگرفتن $r(1) = r_e$ جدید از مرحلهی
مقدماتی تکرار میشود.
روند محاسبات بالا تا زمانی که شعاع الاستوپلاستیک به
مقدار ثابتی برسد، ادامه مییابد.

٩-٢- پيوست ب: الگوريتم برنامه



شکل ب۱- الگوریتم برنامهی *utunnel*

$$w(i) = w_{p} - (w_{p} - w_{r}) \frac{\gamma^{p}(i)}{\gamma^{p^{*}}} \quad 0 < \gamma^{p}(i) < \gamma^{p^{*}}$$

$$w_r \qquad \gamma^p(i) > \gamma^{p^*}$$

$$\overline{w}(i) = \frac{1}{2}(w(i-1) + w(i))$$
 .

$$P_{w}(r(i),\theta) = \gamma_{w}q / 2\pi \int_{r_{o}}^{r(i)} \frac{1}{rK_{r}(r)} dr +$$

$$P_{a} - \gamma_{w}(r(i) - r_{o})\sin\theta$$

$$\sigma_{\theta}(i) = \sigma_r(i)$$

$$-\left[\overline{m}(i)\overline{\sigma_{c}}(i)\sigma_{r}(i)+\overline{s}(i)\overline{\sigma_{c}}^{2}(i)\right]^{\frac{1}{2}}$$

$$\begin{aligned} \Delta \sigma_r(i) \\ \Delta \sigma_\theta(i) \end{aligned} = \begin{cases} \sigma_r(i) - \sigma_r(i-1) \\ \sigma_\theta(i) - \sigma_\theta(i-1) \end{cases} . \cdot \end{aligned}$$

$$\begin{cases} \Delta \varepsilon_r^e(i) \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^e(i) \end{cases} = \frac{1}{2G} \begin{bmatrix} 1 - v & -v \\ -v & 1 - v \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \sigma_r(i) \\ \Delta \sigma_{\theta}(i) \end{bmatrix}$$
 .11

$$K(i) = \frac{1 + \sin \varphi(i)}{1 - \sin \varphi(i)}$$

$$P_{1} = \begin{pmatrix} -\frac{\Delta \varepsilon_{\theta}^{e}(i)}{r(i) - r(i-1)} - \\ \frac{1}{G} \frac{\left[\overline{m}(i)\overline{\sigma_{c}}(i)\sigma_{r}(i) + \overline{s}(i)\overline{\sigma_{c}}^{2}(i)\right]^{\frac{1}{2}}}{r(i) + r(i-1)} \\ -\frac{2(\varepsilon_{\theta}^{p}(i-1) - \varepsilon_{r}^{p}(i-1))}{r(i) + r(i-1)} \end{pmatrix} \quad .1\%$$

$$P_{2} = \frac{1}{r(i) - r(i-1)} + \frac{2(1 + K(i))}{r(i) + r(i-1)} \\ \Delta \varepsilon_{\theta}^{p}(i) = \frac{P_{1}}{\rho_{p}} \qquad .1\%$$

$$P_{\theta}(i) = \frac{P_1}{P_2}$$

۱۰- منبعها

- Brown, E., & Bray, J. (1982). Rock-Support Interaction Calculations for Pressure Shafts and Tunnels. *ISRM Symposium, Rock Mechanics Related to Caverns and Pressure Shafts* (pp. 26-28). Aachen, Germany. A.A. Balkema. ISBN 10: 9061912334.
- [2] Fazio, L., & Ribacchi, R. (1984). Influence of Seepage on Tunnel Stability. ISRM Symposium on Design and Performance of Underground Excavations (pp. 173-184). Cambridge: British Geotechnical Society, UK. Thomas Telford. ISBN: 9780727735652.
- [3] Carosso, G., & Giani, G. (1988). Analytical Solutions for Potentials and Stresses around a Cavity under a Water Table. In Serrano (Ed.), *International Congress on Tunnels and Water*, 3, (pp. 1209-1217). Madrid, Spain. Taylor & Francis Group. ISBN: 9061918219.
- [4] Nam, S. W., & Bobet, A. (2006). Liner Stresses in Deep Tunnels below the Water Table. *Tunneling and Underground Space Technology*, 21(6), 626–635. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2005.11.004</u>.
- [5] Lee, S. W., Jung, J. W., Nam, S. W., & Lee, I. M. (2007). The Influence of Seepage Forces on Ground Reaction Curve of Circular Opening. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 22(1), 28-38. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2006.03.004</u>.
- [6] Shin, Y. j., Kim, B. M., shin, J. H., & Lee, I. M. (2010). The Ground Reaction Curve of Underwater Tunnels Considering Seepage Forces. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 25(4), 315-324. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2010.01.005</u>.
- [7] Fahimifar, A., & Zareifard, M. R. (2009). A Thoretical Solution for Analysis of Tunnels below Groundwater Considering the Hydraulic-Mechanical Coupling. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 24(6), 634-646. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2009.06.002</u>.
- [8] Kolymbas, D., & Wagner, P. (2007). Groundwater Ingress to Tunnels-The Exact Analytical Solution. *Tunnelling And Underground Space Technology*, 22(1), 23-27. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2006.02.001</u>.
- [9] Ming, H., Meng, S. W., Tan, Z. S., & Xiu, Y. W. (2010). Analytical Solution for Steady Seepage into an Underwater Circular Tunnel. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 25(4), 391-396. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2010.02.002</u>.
- [10] Timoshenko, S., & Goodier, J. (1994). *Theory of Elasticity*. New York: McGraw-Hill. ISBN: 9780070701229.
- [11] Hoek, E., & Brown, E. T. (1980). Empirical Strength Criterion for Rock Masses. Journal of Geotechnical Engineering, 106(9), 1013-1035.
- [12]Brown, E. T., Bray, J. W., Ladanyi, B., & Hoek, E. (1983). Ground Response Curves for Rock Tunnels. Journal of Geotechnical Engineering, 109(1), 15-39. <u>http://dx.doi.org/10.1061/(ASCE)0733-9410(1983)109:1(15)</u>.

[۱۳]قدمی، ح. (۱۳۹۰). تحلیل پایداری تونلهای تحت فشار با در نظر گرفتن اثر تراوش. تفرش، ایران: پایاننامهی کارشناسیارشد، دانشگاه تفرش.

- [14] Park, K. H., Tontavanich, B., & Lee, J. G. (2008). A Simple Procedure for Ground Response Curve of Circular Tunnel in Elastic-Strain Softening Rock Masses. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 23(2), 151-159. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2007.03.002</u>.
- [15] Alonso, E., Alejano, L. R., Varas, F., Fdez-Manin, G., & Carranza-Torres, C. (2003). Ground Response Curves for Rock Masses Exhibiting Strain-Softening Behavior. *International Journal of Numerical and Analytical Methods in Geomechanics*, 27(13), 1153-1185. <u>http://dx.doi.org/10.1002/nag.315</u>.
- [16] Lee, Y. K., & Pietruszczak, S. (2008). A New Numerical Procedure For Elasto-Plastic Analysis of a Circular Opening Excavated in a Strain-Softening Rock Mass. *Tunnelling and Underground Space Technology*, 23(5), 588-599. <u>http://dx.doi.org/10.1016/j.tust.2007.11.002</u>.

نشریهی مهندسی تونل و فضاهای زیرزمینی



Analysis of Underwater Tunnels Considering Strain-Softening Behavior in Plastic Zone

A. Fahimifar¹; H. Ghadami²; M. Ahmadvand³; A. Abdolmaleki⁴

Professor; Faculty of Civil and Environmental Eng.; Amirkabir University of Technology
 MSc; Geotechnical Eng.; Department of Civil Eng.; Tafresh University; Alborz Regional Water Company
 MSc; Geotechnical Eng.; Department of Civil Eng.; Tafresh University; Taha Consultant Engineers Company
 4- PhD Candidate; Department of Civil Eng.; Tabriz University

Received: 21 Oct 2012; Accepted: 16 Jan 2013

Keywords	Extended Abstract		
Underwater tunnels Strain-Softening behavior Groundwater Pore pressure Seepage	In this paper, an elasto-plastic analytical-numerical method for the analysis of underwater tunnels is proposed. Seepage flow and secondary permeability of the rock mass due to the mechanical-hydraulic coupling are taken into accounts for plastic zone. Meanwhile, a modified accurate seepage model is		
	used for elastic zone. As the analytical equations do not have		

closed form solutions, a computer program has been presented to obtain the solutions.

Introduction

When a tunnel is excavated below groundwater table, groundwater flows into the tunnel and seepage forces act on the tunnel walls. Any element of rock mass is loaded on all sides by the seepage forces as body forces. Fractures and pores cause the permeability of the rock mass to be deformed by these forces. Therefore, the permeability of the rock mass around the pressure tunnels will be modified by the excavation and installation of lining. This change in permeability in turn affects the seepage flow and forces. This mechanical-hydraulic coupling is rarely considered in the analysis of underwater tunnels.

Methodology and Approaches

A new numerical procedure, using the finite difference method, is proposed for calculating the distribution of stresses, radial displacements and pore pressures around a circular tunnel excavated in a rock mass with strain-softening behavior. For estimation of rock mass strength, the Hoek-Brown model is applied. The stepwise procedure proposed by Brown & Bray (1982) is modified by including the effects of elastic strain increments. For the strain-softening behavior, it is assumed that all the strength parameters are a linear function of deviatoric plastic strain, which is different from the function used by Brown-Bray. The accuracy and practical application of proposed procedure have been shown through some examples.

Results and Conclusions

The results and findings have indicated the effects of dilatancy angle, deviatoric plastic strain as the factor of strain-softening, elastic strain increments and condition of groundwater. It can be observed that both elasto-plastic radius and convergence of the tunnel before installation of lining have been increased by raising the groundwater level. Meanwhile, variations of dilatancy angle have also a significant effect on ground response curve and elasto-plastic radius.